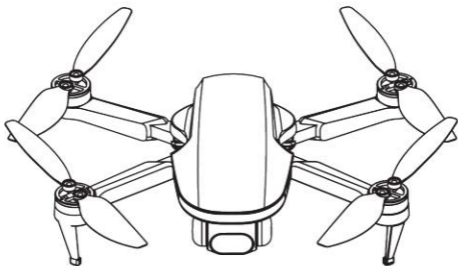


For ages 14+

# User Manual

(must read before use)



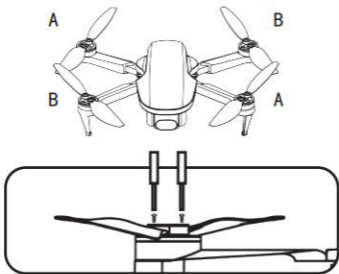
- (It is prohibited to take 10 kilometers on both sides of the airport runway centerline and 20 kilometers on each end of the runway) and civil aviation routes and routes. Stop using all kinds of models, drones.
- When using, it must be kept away from obstacles and crowds
- Pay attention to the temperature of the surrounding environment when using, avoid high and low temperature and humid environment
- When using, pay attention to the surrounding climate and environment, and cannot be used in windy days or thunderstorms.

## product description

### Propeller installation

Please make sure all propellers are installed in the correct orientation according to the diagram below. If the installation is wrong, the aircraft will not be able to fly normally.

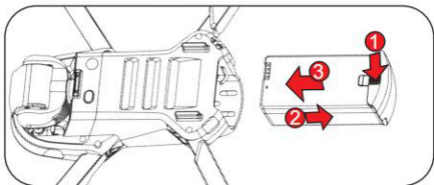
**(Fan blades have A/B distinction)**



### Battery Installation/Battery Removal

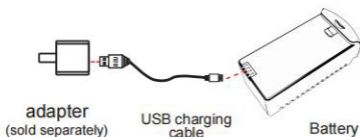
**Install the battery:** Insert the battery into the aircraft battery compartment as shown in the figure below (arrow 3). After the installation is complete, please check to ensure that the battery is installed in place.

**Battery removal:** Press the battery latch (arrow 1), and then remove the battery in the direction of (arrow 2).



## aircraft battery charging

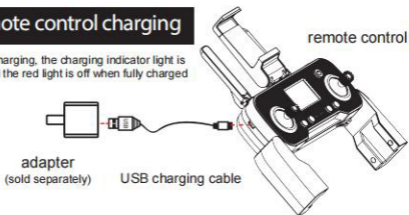
Connect the battery to a 5V 1-2A charging adapter with a USB charging cable, and charge the battery after connecting. When the battery is charging, the battery indicator light is on for a long time, and the battery indicator light is off when the battery is fully charged, and the charging time is about 4 hours.



Please try to use an adapter with a charging current of 2A for charging, which can improve the charging speed.

## Remote control charging

When charging, the charging indicator light is red, and the red light is off when fully charged

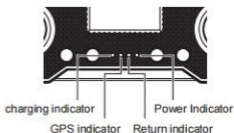
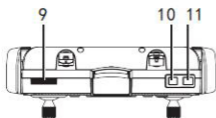
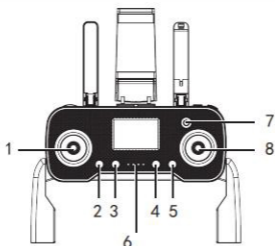


 Kind tips:



- Please insert the plug in the correct way.
- It is recommended to use a 5V 1-2A adapter for charging.
- When charging the rechargeable battery, do not use it alone for children, it must be carried out under the supervision of an adult, and it must be kept away from flammable materials when charging. Do not place the battery in a high temperature, heated place (such as in a fire or near electric heating devices).
- Please do not short circuit or squeeze the battery to avoid explosion.
- The battery needs to be charged and stored after the flight. If it is not in use, it is recommended to charge the battery at least once every 3 months to prevent the battery from being over-discharged and permanently damaged.

# Remote control function introduction



[1] Up/down/left/right rotation



[2] GPS switch



[3] Short press headless mode/long press one button to take off or land



[4] Short press the gyroscope/long press the geomagnetic calibration



[5] One-key return

[6] Indicator light



[7] Power switch

[8] Front and rear/left and right

[9] (Roller) Camera angle adjustment



[10] Short press to take pictures/long press to record



[11] Speed switch

## takeoff steps

1. Both the remote control and the drone battery must be fully charged before takeoff.
2. The drone arms and fan blades need to be fully unfolded.
3. Turn on the drone switch first, and then turn on the remote control switch to perform frequency pairing
4. WiFi connection between drone and mobile phone (note: not bluetooth)
5. Install the mobile phone holder on the remote control, install the mobile phone on the mobile phone holder, and open the APP of the drone to operate.

## Connect to APP (mobile phone needs to support 5G band WiFi signal)

After turning on the mobile device, scan the QR code on the APP manual and download the APP, turn on the WIFI function of the mobile device, select FlytecRC\_\*\*\*\*\* in the WIFI list to connect, exit the interface, and open the APP.



At this time, turn off the remote control. If you want the mobile phone to directly control the flight of the drone, you must turn off the power of the drone and turn it on again, and reconnect to the mobile APP.

For APP operation instructions, please refer to the APP manual.

---

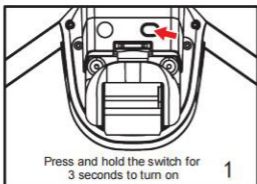
### Outdoor mode operation steps:

Turn on the drone - connect the mobile phone - remote control frequency - gyroscope correction - geomagnetic correction - GPS signal search star - unlock - take off

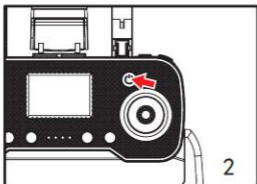
### Indoor mode operation steps:

Turn on the drone - connect the mobile phone - connect the remote control to the frequency - gyroscope correction - turn off the GPS (the default is on) - unlock - take off

## 1. Aircraft pairing:



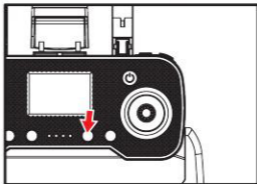
1. First, press and hold the power button of the aircraft for 3 seconds to turn it on, and then place it on the ground horizontally. At this time, the front and rear LED lights of the aircraft flash for self-checking.



2. At the same time, when the remote control power is turned on, the code is matched, and the remote control will make a beep. At this time, the status of the front LED light of the aircraft turns into a long light, and the rear LED light flashes, indicating that the code is successfully matched.

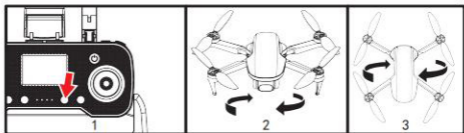
**⚠** The frequency pairing is successful, the front light is always on, and the rear light is flashing. If the front light and rear light are flashing at the same time, and the indicator light of the remote control is also flashing, it proves that the frequency is not successful or the battery of the drone is low, and the drone needs to be restarted to re-wire.

## 2. Gyro calibration function:



After the aircraft is successfully paired, place the aircraft on a flat ground, short press the gyro calibration button, the remote control beeps, and the front and rear lights flash quickly, indicating that the calibration is successful. At this time, you can search for GPS signals, and after the light is on, you can control the aircraft to unlock and take off. If you don't need GPS signals, you can take off directly.

### 3. Geomagnetic correction function:



When flying in outdoor GPS state, geomagnetic correction must be performed on the first flight. When the aircraft is successfully paired, press and hold the geomagnetic calibration button for 2 seconds, the remote control will make a beep, and the aircraft's LED lights will flash rapidly at this time, and the geomagnetic calibration can be started.

1. First pick up the aircraft 1 meter above the ground, level it with the ground, and turn it clockwise three times. At this time, the remote controller emits a short beep, the rear LED light is on, the front LED light flashes, and the horizontal geomagnetic correction is completed. Then put the aircraft upright, perpendicular to the ground, and turn it clockwise three times. At this time, the remote controller emits a long beep, the front LED light is on, and the rear LED light flashes, indicating that the vertical magnetic calibration is successful. At this time, the search GPS signal light is always on, and you can unlock and take off. If you do not need GPS fixed-point flight, you can fly directly.



The geomagnetic correction must be completed in both the horizontal and vertical directions to be successful. When the geomagnetic correction fails, the takeoff cannot be unlocked, and the geomagnetic must be re-calibrated. After the geomagnetism is calibrated at the same location, it is not necessary to calibrate every flight.




Do not calibrate in areas with strong magnetic fields, such as magnetic mines, parking lots, large metals in construction areas with underground steel bars, etc.

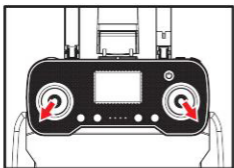
### 5. Search GPS signal:

After the frequency is set, the LED light enters a fast flashing state. When the LED light stops flashing and turns into a long light, or when the remote control emits a beep, it indicates that the GPS signal has been searched and can be unlocked and taken off.



Please ensure that the take-off environment is open and the satellite signal is more than 8 satellites searched before take-off.   
The first star search time is about 1 minute to 1 minute and 30 seconds.

## 6. Aircraft unlock:



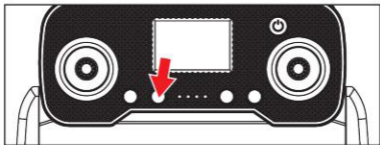
At this time, the throttle stick and the direction stick are pushed to the lower left corner and the lower right corner at the same time to complete the unlocking. After the motor is started, you can fly.

**⚠ Fully unfold the fan blades before unlocking.**

# Features

## One-key takeoff/landing

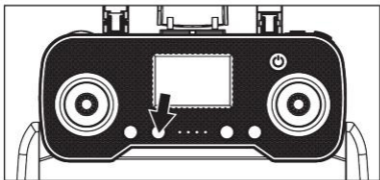
- After the aircraft is unlocked, press and hold the button for 2 seconds, the aircraft will automatically take off and hover at a height of about 1.5 meters.
- When the aircraft is in flight, press and hold the button for 2 seconds, the aircraft will automatically land on the ground.





## headless mode

Press the headless mode button, the remote control emits a "beep" sound, when the aircraft is unlocked, the direction the nose points to is the front of the flight. During the flight, turn the aircraft in the direction, and the aircraft is still unlocked when the aircraft is in front of the flight. , the direction the nose is pointing.



## Return home

The aircraft has a return-to-home function. If the home point is successfully recorded before takeoff, the aircraft will automatically return to the home point and land when the communication signal between the remote control and the aircraft is lost or when the return button is pressed to prevent accidents. There are three different ways to return the aircraft,

They are:

1. One-key return
2. Lost contact and return
3. Low battery return

### Notes for return flight:

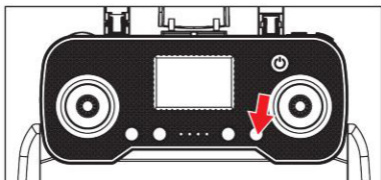
- During the auto-return process, the aircraft cannot avoid obstacles.
- When the GPS signal is poor or the GPS does not work, you cannot return home.

## Return point:

During takeoff or flight, when the GPS receives more than 6 stars for the first time, it will be recorded as the current position of the aircraft as the home point.

## One key return

When the GPS signal is good (the number of satellites is greater than 8), you can start the aircraft to return to home by pressing the button below on the remote control. The process of returning to home is the same as that of returning to home after losing contact. The difference is that when the aircraft returns and lands, the user can use the joystick to control the aircraft to avoid obstacles. , through the return key to exit the return home, and the user can re-control the drone flight.



## Lost contact and return

After the GPS signal is good (the number of GPS satellites is greater than 6), the compass is working normally, and the aircraft successfully records the home point, if the remote control signal is interrupted, the drone will automatically return to the place where there is a signal, and then automatically connect to the remote control.

## low battery return

When the aircraft is low-voltage, the indicator light will flash slowly, and the remote controller will emit a continuous alarm sound of "dididi". At this time, the aircraft will automatically return to the 20 meters near the take-off point. (When the aircraft returns to the vicinity of the take-off point after low power, the altitude and distance of the aircraft will be limited to within 20 meters)



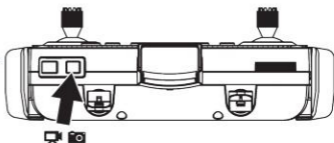
Reminder: The aircraft is in a low power return-to-home state, and the remote control cannot cancel the return-to-home.

## Photo/Video

Short press the camera and video button on the remote control, and the mobile APP will display the progress bar of the photo archive.

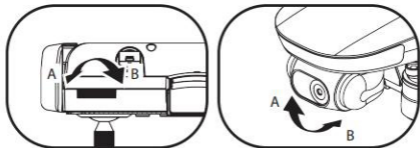
Press and hold the camera and video button on the remote control for 2 seconds, and the mobile APP will display the recording time and save it.

Short press to take photo/long press for 2 seconds to record

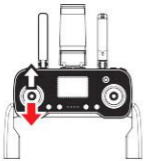
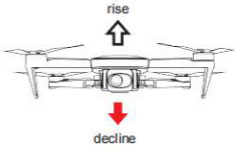

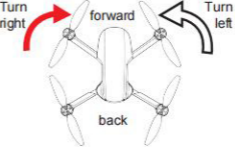
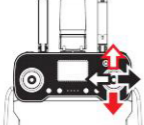
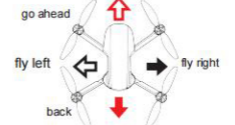


## Camera angle control

Through the remote control wheel button, you can adjust the shooting angle of the gimbal camera (as shown in the figure)



# Flight control method:

remote control	aircraft
	 <p>rise</p> <p>decline</p>
	 <p>Turn right</p> <p>Turn left</p> <p>forward</p> <p>back</p>
	 <p>go ahead</p> <p>fly left</p> <p>fly right</p> <p>back</p>

## Mode switch

1. Indoor mode. After the aircraft is successfully paired, the aircraft defaults to GPS mode indoors. To take off indoors, first press the GPS switch on the remote control to switch to indoor mode, which can unlock and take off.
2. [GPS Mode] After the aircraft is successfully paired, in the outdoor environment, the aircraft will automatically enter the satellite search mode. When searching for satellites, place the aircraft in an open area, and there should be no obstructions such as tall buildings or wires around, and wait for the number of satellites to reach 8. Positioning is completed left and right, the remote control will beep to prompt to enter the GPS mode, the arm light is always on, and it can be unlocked and taken off.

## Common troubleshooting

serial number	question	Solution
1	After taking off indoors, the aircraft cannot hover and floats around.	The take-off height is too low, the ground is too smooth, and the environment is too dark, which will cause the optical flow to fail.
2	After taking off outdoors, the aircraft kept blinking and could not hover, and floated around. The remote control keeps switching between modes 1 and 2.	The GPS positioning is not good, and the interference is too large. Please take it to an open area, no shelter, no wires, etc., and recalibrate the geomagnetism.
3	The aircraft vibrates violently	The fan blade is deformed or the motor is damaged, the fan blade and motor need to be replaced
4	The motor of the aircraft can run, but it cannot fly, and the lights flash quickly and slowly	Check whether the fan blade AB is installed incorrectly, or the geomagnetic correction fails

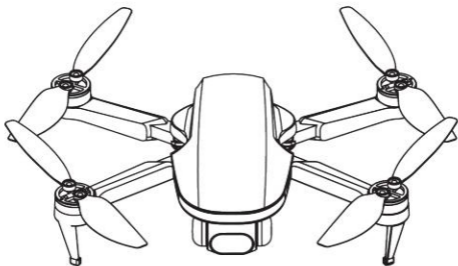


MADE IN  
CHINA

Ab 14 Jahren

# Benutzerhandbuch

(muss vor Gebrauch gelesen werden)



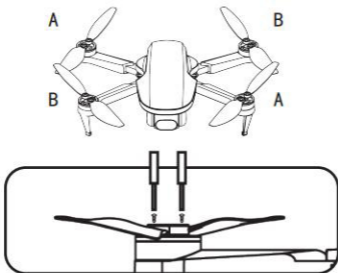
- (Es ist verboten, 10 Kilometer auf beiden Seiten des zu nehmenden Mittellinien der Landebahn des Flughafens und 20 Kilometer an jedem Ende Start- und Landebahn) und Strecken und Strecken der Zivilluftfahrt. Hör auf zu benutzen alle Arten von Modellen, Drohnen.
- When using, it must be kept away from obstacles and crowds
- Bei der Verwendung muss es von Hindernissen ferngehalten werden und Menschenmassen
- Achten Sie bei der Verwendung auf das Umgebungsklima und Umgebung und kann nicht an windigen Tagen oder verwendet werden Gewitter..

# Produktbeschreibung

## Propellerinstallation

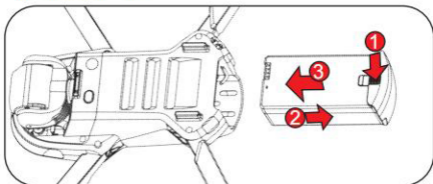
Bitte stellen Sie sicher, dass alle Propeller in der richtigen Ausrichtung installiert sind gemäß dem Diagramm unten. Wenn die Installation falsch ist, das Flugzeug nicht normal fliegen können.

**(Fan blades have A/B distinction)**



## Batterieinstallation/Batterieentfernung

Akku einsetzen: Legen Sie den Akku wie folgt in das Batteriefach des Flugzeugs ein siehe Abbildung unten (Pfeil 3). Nachdem die Installation abgeschlossen ist, bitte Überprüfen Sie, ob die Batterie richtig installiert ist. Entfernen des Akkus: Drücken Sie auf die Akkuverriegelung (Pfeil 1) und entfernen Sie dann den Batterie in Richtung (Pfeil 2).



# Aufladen von Flugzeugbatterien

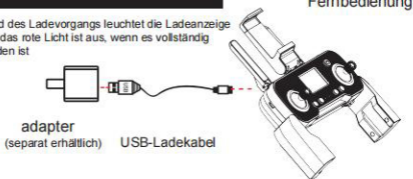
Schließen Sie den Akku an einen 5V 1-2A Ladeadapter mit USB-Ladekabel an Kabel und laden Sie den Akku nach dem Anschließen auf. Wenn der Akku geladen wird, Die Batterieanzeige leuchtet lange und die Batterieanzeige leuchtet ist ausgeschaltet, wenn der Akku vollständig aufgeladen ist, und die Ladezeit beträgt etwa 4 Stunden.



Bitte versuchen Sie zum Laden einen Adapter mit einem Ladestrom von 2A zu verwenden, der das kann die Ladegeschwindigkeit verbessern.

## Aufladen per Fernbedienung

Während des Ladevorgangs leuchtet die Ladeanzeige rot, und das rote Licht ist aus, wenn es vollständig aufgeladen ist



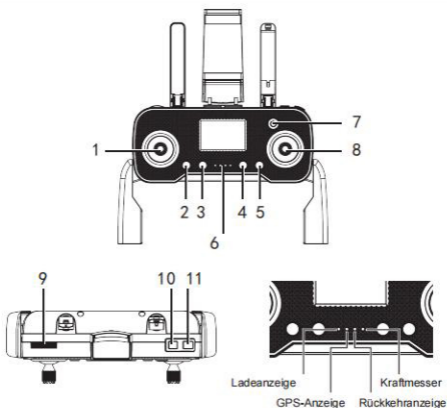
**Freundliche Tipps:**



- Bitte stecken Sie den Stecker richtig herum ein.
- Es wird empfohlen, zum Aufladen einen 5-V-1-2-A-Adapter zu verwenden.
- Verwenden Sie den Akku beim Aufladen nicht alleine für Kinder, muss es unter Aufsicht eines Erwachsenen durchgeführt werden, und es muss während des Ladevorgangs von brennbaren Materialien ferngehalten werden. Legen Sie den Akku nicht an einen heißen, heißen Ort (wie z wie in einem Feuer oder in der Nähe von elektrischen Heizgeräten).
- Bitte schließen Sie die Batterie nicht kurz und quetschen Sie sie nicht, um eine Explosion zu vermeiden.
- Der Akku muss nach dem Flug aufgeladen und gelagert werden. Wenn ja nicht verwendet wird, wird empfohlen, den Akku mindestens einmal aufzuladen alle 3 Monate, um eine Tiefentladung der Batterie zu vermeiden und dauerhaft geschädigt.



# Einführung in die Fernbedienungsfunktion



[1] Drehung nach oben/unten/links/rechts



[2] GPS-Schalter



[3] Drücken Sie kurz den Headless-Modus / drücken Sie lange eine Taste, um zu starten oder zu landen



[4] Drücken Sie kurz auf das Gyroskop / drücken Sie lange auf die geomagnetische Kalibrierung



[5] Ein-Tasten-Rückgabe

[6] Kontrollleuchte



[7] Stromschalter

[8] Vorne und hinten/links und rechts

[9] (Rolle) Einstellung des Kamerawinkels



[10] Kurz drücken, um Bilder aufzunehmen/lang drücken, um aufzunehmen



[11] Geschwindigkeitsschalter

# Startschritte

1. Sowohl die Fernbedienung als auch der Drohnenakku müssen vollständig aufgeladen sein vor dem Abflug.
2. Die Drohnenarme und Lüfterflügel müssen vollständig ausgeklappt sein.
3. Schalten Sie zuerst den Drohnenschalter und dann die Fernbedienung ein. Schalten Sie den Schalter, um eine Frequenzpaarung durchzuführen.
4. WiFi-Verbindung zwischen Drohne und Handy (Achtung: nicht Bluetooth)
5. Installieren Sie den Handyhalter an der Fernbedienung, installieren Sie die Handyhalterung und öffnen Sie die APP des Drohne zu betreiben.

Verbinden Sie sich mit der APP

(Handy muss unterstützen  
5G-Band-WLAN-Signal)

Scannen Sie nach dem Einschalten des Mobilgeräts den QR-Code in der APP Handbuch und laden Sie die APP herunter, schalten Sie die WiFi-Funktion des ein Mobilgerät, wählen Sie FlytecRC\_\*\*\*\*\* in der WLAN-Liste, um eine Verbindung herzustellen, verlassen Sie die Benutzeroberfläche und öffnen Sie die APP.



Schalten Sie zu diesem Zeitpunkt die Fernbedienung aus. Wenn Sie das Handy wollen um den Flug der Drohne direkt zu steuern, müssen Sie die Stromversorgung ausschalten der Drohne und schalten Sie sie wieder ein und verbinden Sie sich erneut mit der mobilen APP.

Anweisungen zur APP-Bedienung finden Sie im APP-Handbuch.

---

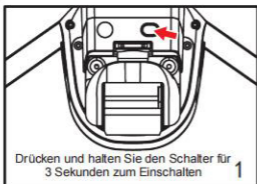
## Betriebsschritte im Outdoor-Modus:

Drohne einschalten - Handy anschließen - Fernbedienung  
Frequenz - Kreiselkorrektur - Geomagnetische Korrektur - GPS  
Suchstern signalisieren - freischalten - abheben

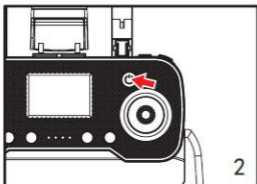
## Betriebsschritte im Innenmodus:

Schalten Sie die Drohne ein - schließen Sie das Mobiltelefon an -  
anschließen Sie die Fernbedienung an Steuerung der Frequenz -  
Kreiselkorrektur - GPS ausschalten (die Standardeinstellung ist  
eingeschaltet) - entsperren - abheben

# 1. Flugzeugpaarung:



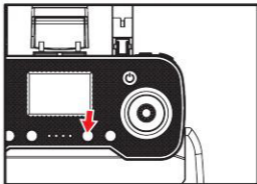
1. Halten Sie zuerst die Stromversorgung gedrückt Knopf des Flugzeugs für 3 Sekunden um es einzuschalten, und legen Sie es dann auf den Boden horizontal. In diesem Moment, die vorderen und hinteren LED-Leuchten des Flugzeugblitz zur Selbstkontrolle.



2. Zur gleichen Zeit, wenn die Fernbedienung eingeschaltet ist an, der Code wird abgeglichen, und die Die Fernbedienung gibt einen Piepton aus. Zu diesem Zeitpunkt ist der Status der Front LED-Licht des Flugzeugs verwandelt sich in ein langes Licht und das hintere LED-Licht blinkt und zeigt an, dass der Code ist erfolgreich abgestimmt.

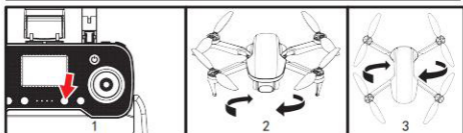
**⚠** Die Frequenzpaarung ist erfolgreich, das Frontlicht ist immer an, und die Rücklicht blinkt. Wenn das Frontlicht und das Rücklicht gleichzeitig blinken Gleichzeitig blinkt auch die Kontrollleuchte der Fernbedienung, es beweist, dass die Frequenz nicht erfolgreich ist oder der Akku der Drohne niedrig ist und die Drohne neu gestartet werden muss, um sie neu zu verkabeln.

# 2. Gyro-Kalibrierungsfunktion:



Nachdem das Fluggerät erfolgreich gekoppelt wurde, stellen Sie das Fluggerät auf eine Ebene Boden, drücken Sie kurz die Gyro-Kalibrierungstaste, die Fernbedienung Pieptöne, und die Vorder- und Rücklichter blinken schnell, um anzuzeigen, dass die Kalibrierung erfolgreich. Zu diesem Zeitpunkt können Sie nach GPS-Signalen suchen, und nachdem das Licht eingeschaltet ist, können Sie das Flugzeug zum Entsperrn und Entsperrn steuern abheben. Wer keine GPS-Signale benötigt, kann direkt abheben.

### 3. Geomagnetische Korrekturfunktion:



Beim Fliegen im Outdoor-GPS-Zustand muss zuerst eine geomagnetische Korrektur durchgeführt werden. Wenn das Fluggerät erfolgreich gekoppelt ist, halten Sie die geomagnetische Kalibrierung gedrückt

2 Sekunden lang gedrückt halten, die Fernbedienung gibt einen Piepton aus und die LED-Leuchten des Fluggeräts leuchten blinken zu diesem Zeitpunkt schnell und die geomagnetische Kalibrierung kann gestartet werden.

1. Heben Sie das Flugzeug zuerst 1 Meter über dem Boden auf, nivellieren Sie es mit dem Boden und drehen Sie es dreimal im Uhrzeigersinn. Zu diesem Zeitpunkt gibt die Fernbedienung einen kurzen Piepton aus, die hintere LED Das Licht ist an, das vordere LED-Licht blinkt und die horizontale geomagnetische Korrektur ist abgeschlossen. Stellen Sie das Flugzeug dann senkrecht zum Boden auf und drehen Sie es im Uhrzeigersinn drei Mal. Zu diesem Zeitpunkt gibt die Fernbedienung einen langen Piepton aus, das vordere LED-Licht ist an, und das hintere LED-Licht blinkt, was anzeigt, dass die vertikale magnetische Kalibrierung erfolgreich war.

Zu diesem Zeitpunkt leuchtet die Such-GPS-Signalleuchte immer und Sie können entsperren und abheben. Wenn du Benötigen Sie keinen GPS-Fixpunktflug, können Sie direkt fliegen.



Die geomagnetische Korrektur muss sowohl in horizontaler als auch in vertikaler Richtung durchgeführt werden, um erfolgreich zu sein. Wenn die geomagnetische Korrektur fehlschlägt, Der Start kann nicht entriegelt werden und der Erdmagnet muss neu kalibriert werden. Nachdem der Geomagnetismus an derselben Stelle kalibriert wurde, ist dies nicht erforderlich um jeden Flug zu kalibrieren.



Kalibrieren Sie nicht in Bereichen mit starken Magnetfeldern, wie Magnetminen, Parkplätze, große Metalle in Baustellen mit unterirdischen Stahlstäben usw.

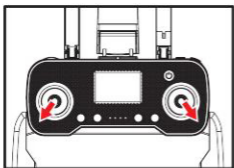
### 5. GPS-Signal suchen:

Nachdem die Frequenz eingestellt ist, wechselt das LED-Licht in einen schnell blinkenden Zustand. Wenn das LED-Licht aufhört zu blinken und sich in ein langes Licht verwandelt, oder wann Die Fernbedienung gibt einen Piepton ab, der anzeigt, dass das GPS-Signal vorhanden ist durchsucht und kann entsperren und abgenommen werden.



Bitte stellen Sie sicher, dass die Startumgebung geöffnet ist und der Satellit Signal ist mehr als 8 Satelliten, die vor dem Start gesucht werden. 6 🚗  
Die erste Sternsuchzeit beträgt etwa 1 Minute bis 1 Minute und 30 Sekunden.

## 6. Flugzeug freischalten:



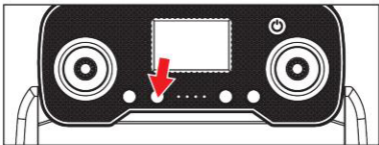
Zu diesem Zeitpunkt die Drosselklappe Stick und die Richtung Stick an die gedrückt werden untere linke Ecke und die untere rechte Ecke an der gleichzeitig abzuschließen die Entriegelung. Nach dem Motor gestartet wird, Sie kann fliegen.

**⚠ Klappen Sie die Lüfterblätter vollständig aus, bevor Sie sie entriegeln.**

# Merkmale

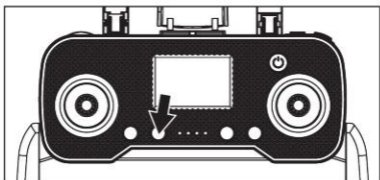
## Ein-Tasten-Start/Landung

- Halten Sie nach dem Entriegeln des Fluggeräts die Taste 2 Sekunden lang gedrückt Das Flugzeug hebt automatisch ab und schwebt in einer Höhe von etwa 1,5 Metern.
- Wenn sich das Fluggerät im Flug befindet, halten Sie die Taste 2 Sekunden lang gedrückt Flugzeuge landen automatisch auf dem Boden.



# Headless-Modus

Drücken Sie die Headless-Modus-Taste, die Fernbedienung gibt einen "Piep" aus Sound, wenn das Flugzeug entriegelt ist, die Richtung, in die die Nase zeigt ist die Vorderseite des Fluges. Drehen Sie das Flugzeug während des Fluges in die Richtung, und das Flugzeug ist immer noch entriegelt, wenn sich das Flugzeug vor dem flight befindet, die Richtung, in die die Nase zeigt.



## Nach Hause zurückkehren

Das Flugzeug verfügt über eine Return-to-Home-Funktion. Wenn der Home-Punkt erfolgreich ist vor dem Start aufgezeichnet, kehrt das Flugzeug automatisch nach Hause zurück Punkt und Land, wenn das Kommunikationssignal zwischen der Fernbedienung und das Flugzeug verloren geht oder wenn die Rückkehrtaste gedrückt wird, um Unfälle zu vermeiden. Es gibt drei verschiedene Möglichkeiten, das Flugzeug zurückzugeben,

Sie sind:

1. Ein-Tasten-Rückgabe
2. Kontakt verloren und zurück
3. Batterie schwach Rückkehr



### Hinweise für den Rückflug:

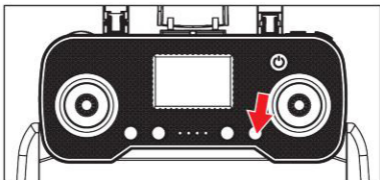
- Während des automatischen Rückgabevorgangs wird die Flugzeuge können Hindernissen nicht ausweichen.
- Wenn das GPS-Signal schlecht ist oder die GPS funktioniert nicht, Sie können nicht zurückkehren Heimat.

## Rückgabepunkt:

Beim Start oder Flug, wenn das GPS mehr als 6 Sterne erhält zum ersten Mal wird es als aktuelle Position des aufgezeichnet Flugzeug als Heimatpunkt.

## Eine Schlüsselerückgabe

Wenn das GPS-Signal gut ist (die Anzahl der Satelliten ist größer als 8), können Sie das Flugzeug starten, um nach Hause zurückzukehren, indem Sie drücken Taste unten auf der Fernbedienung. Der Prozess der Rückkehr zu Zuhause ist dasselbe wie die Rückkehr nach Hause nach einem Kontaktverlust. Der Unterschied besteht darin, dass der Benutzer, wenn das Flugzeug zurückkehrt und landet kann den Joystick verwenden, um das Flugzeug zu steuern, um Hindemissen auszuweichen. ,durch die Return-Taste, um die Rückkehr nach Hause zu beenden, und der Benutzer kann den Drohnenflug neu steuern.



## Kontakt verloren und zurück

Nachdem das GPS-Signal gut ist (die Anzahl der GPS-Satelliten ist größer als 6), der Kompass funktioniert normal und das Flugzeug erfolgreich zeichnet den Homepunkt auf, wenn das Fernsteuersignal unterbrochen wird, der Die Drohne kehrt automatisch an den Ort zurück, an dem ein Signal vorhanden ist, und verbindet sich dann automatisch mit der Fernbedienung.

## niedriger Batterierücklauf

Wenn das Flugzeug Niederspannung hat, blinkt die Kontrollleuchte langsam, und die Fernbedienung gibt einen kontinuierlichen Alarmton von „dididi“ aus. Zu diesem Zeitpunkt kehrt das Flugzeug automatisch in die 20-Meter-Nähe zurück der Startpunkt. (Wenn das Flugzeug in die Nähe der Aufnahme zurückkehrt-Off-Punkt nach geringer Leistung, die Höhe und Entfernung des Flugzeugs auf 20 Meter begrenzt sein)



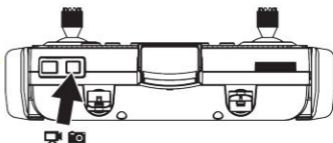
Erinnerung: Das Flugzeug befindet sich in einem Low-Power-Return-to-Home Zustand, und die Fernbedienung kann den nicht abbrechen Nach Hause zurückkehren.

## Foto/Video

Drücken Sie kurz die Kamera- und Videotaste auf der Fernbedienung, und die mobile APP zeigt den Fortschrittsbalken des Fotos an Archiv.

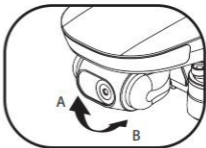
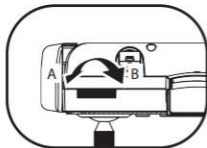
Halten Sie die Kamera- und Videotaste auf der Fernbedienung gedrückt für 2 Sekunden, und die mobile APP zeigt die Aufnahmezeit an und speichern Sie es.

Zum Übernehmen  
kurz drücken  
Foto/lang drücken  
für 2 Sekunden zu  
Aufzeichnung



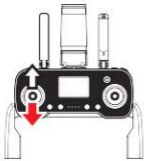
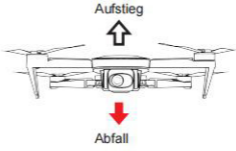

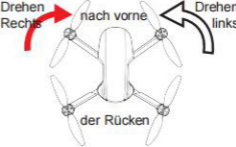
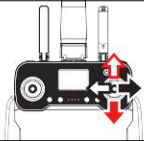
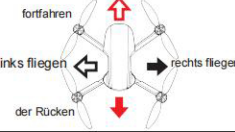
## Steuerung des Kamerawinkels

Über die Radtaste der Fernbedienung können Sie die Aufnahme anpassen Winkel der Gimbal-Kamera (wie in der Abbildung gezeigt)





# Flugsteuerungsmethode:

Fernbedienung	Flugzeug
	 <p>Aufstieg</p> <p>Abfall</p>
	 <p>Drehen Rechts</p> <p>nach vorne</p> <p>Drehen links</p> <p>der Rücken</p>
	 <p>fortfahren</p> <p>links fliegen</p> <p>rechts fliegen</p> <p>der Rücken</p>

# Modusschalter

1. Indoor-Modus. Nachdem das Fluggerät erfolgreich gekoppelt wurde, wird das Fluggerät standardmäßig in den GPS-Modus in Innenräumen. Um in Innenräumen abzuheben, drücken Sie zuerst die GPS-Schalter auf der Fernbedienung, um in den Indoor-Modus zu wechseln, der kann entriegeln und abheben.

2. [GPS-Modus] Nachdem das Fluggerät erfolgreich gekoppelt wurde, im Freien Umgebung, wird das Flugzeug automatisch in die Satellitensuche eintreten Modus. Platzieren Sie das Fluggerät bei der Suche nach Satelliten in einem offenen Bereich, und es sollten keine Hindernisse wie hohe Gebäude oder Kabel vorhanden sein herum und warten Sie, bis die Anzahl der Satelliten 8 erreicht hat. Die Positionierung ist links und rechts abgeschlossen ist, piept die Fernbedienung, um zur Eingabe aufzufordern Im GPS-Modus ist das Armlicht immer eingeschaltet und kann entsperrt werden und abgenommen.

## Allgemeine Fehlerbehebung

Reifennummer	Frage	Lösung
1	Nach dem Start drinnen, das Flugzeug kann nicht schweben und schwebt herum.	Die Starthöhe ist zu niedrig, der Untergrund zu glatt und die Umgebung zu dunkel ist, wodurch der optische Fluss fehlschlägt.
2	Nach dem Start im Freien fliegt das Flugzeug blinken und konnte nicht schweben und schwebte um. Die Fernbedienung hält Umschalten zwischen Modus 1 und 2.	Die GPS-Positionierung ist nicht gut, und die Störungen sind es auch groß. Bitte bringen Sie es zu einem offenen Bereich, kein Unterschlupf, keine Kabel, usw., und den Erdmagnetismus neukalibrieren.
3	Das Flugzeug vibriert heftig	Das Lüfterblatt ist verformt oder der Motor ist beschädigt, der Lüfter Messer und Motor müssen ausgetauscht werden
4	Der Motor des Flugzeugs kann laufen, aber es kann nicht fliegen, und die Lichter blinken schnell und langsam	Überprüfen Sie, ob der Lüfterflügel AB falsch installiert ist, oder die geomagnetische Korrektur schlägt fehl

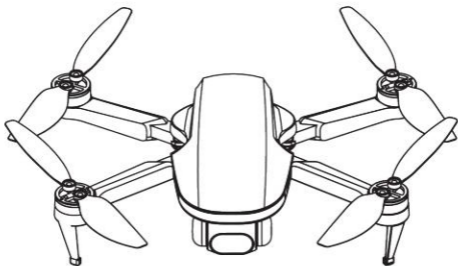


HERGESTELLT IN  
CHINA

Для возраста 14+

# Руководство пользователя

(необходимо прочитать перед использованием)



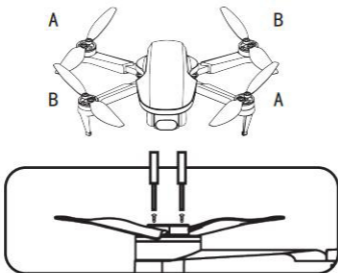
- (Запрещено движение по 10 км в обе стороны от Осевая линия взлетно-посадочной полосы аэропорта и 20 километров с каждой стороны взлетно-посадочная полоса) и маршруты и маршруты гражданской авиации. Прекратить использование всевозможные модели, дроны.
- При использовании его следует держать вдали от препятствий и толпы
- Обратите внимание на температуру окружающей Окружающая среда при использовании, избегайте высоких и низких температур и влажная среда
- При использовании обращайтесь внимание на окружающий климат и среде и не может использоваться в ветреные дни или грозы.

# Описание продукта

## Установка пропеллера

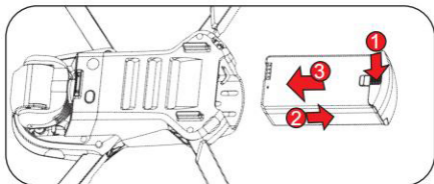
Пожалуйста, убедитесь, что все пропеллеры установлены в правильной ориентации согласно приведенной ниже схеме. Если установка неправильная, самолет нормально летать не получится.

**(Лопasti вентилятора имеют различие A/B)**



## Установка/удаление батареи

Установите батарею: Вставьте батарею в батарейный отсек самолета, как показано на рисунке ниже (стрелка 3). После завершения установки, пожалуйста, убедитесь, что батарея установлена на место. Извлечение батареи: Нажмите на защелку батареи (стрелка 1), а затем извлеките батареи в направлении (стрелка 2).



## зарядка аккумулятора самолета

Подключите аккумулятор к зарядному адаптеру 5В 1-2А с зарядкой через USB-кабеля и зарядите аккумулятор после подключения. Когда аккумулятор заряжается, индикатор батареи горит в течение длительного времени, а индикатор батареи выключается, когда батарея полностью заряжена, а время зарядки составляет около 4 часов.



Пожалуйста, попробуйте использовать адаптер с зарядным током 2А для зарядки, который может улучшить скорость зарядки.

## Зарядка пульта дистанционного управления

Во время зарядки горит индикатор зарядки красный, и красный свет выключен при полной зарядке

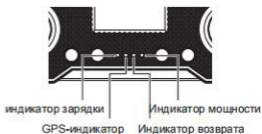
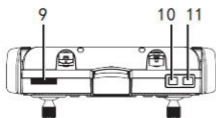
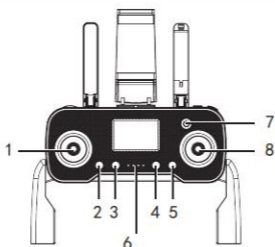


**Добрые советы:**



- Пожалуйста, вставьте вилку правильно.
- Для зарядки рекомендуется использовать адаптер 5В 1-2А.
- При зарядке аккумуляторной батареи не используйте ее в одиночку для детей, она должна проводиться под присмотром взрослых, и его следует держать подальше от легковоспламеняющихся материалов при зарядке. Не размещайте аккумулятор в местах с высокой температурой, в нагретых местах (таких как например, в огне или рядом с электрическими нагревательными приборами).
- Пожалуйста, не закорачивайте и не сдавливайте аккумулятор во избежание взрыва.
- Аккумулятор необходимо зарядить и хранить после полета. Если это не используется, рекомендуется зарядить аккумулятор хотя бы один раз каждые 3 месяца для предотвращения чрезмерной разрядки аккумулятора и постоянно повреждены.


## Введение функции дистанционного управления




[1] Вращение вверх/вниз/влево/вправо


 [2] Переключатель GPS

 [3] Короткое нажатие безголового режима/длительное нажатие одной кнопки, чтобы взлететь или приземлиться

 [4] Короткое нажатие на гироскоп/долгое нажатие на геомагнитную калибровку

 [5] Возврат одним ключом

[6] Индикатор

 [7] Выключатель

[8] Спереди и сзади/слева и справа

[9] (Ролик) Регулировка угла камеры

 [10] Короткое нажатие для фотосъемки/долгое нажатие для записи

 [11] Переключатель скорости

## шаги взлета

1. Пульт дистанционного управления и батарея дрона должны быть полностью заряжены. перед взлетом.
2. Руки дрона и лопасти вентилятора должны быть полностью развернуты.
3. Сначала включите переключатель дрона, а затем включите пульт дистанционного управления. переключиться для выполнения сопряжения частот
4. WiFi-соединение между дроном и мобильным телефоном (примечание: нет Bluetooth)
5. Установите держатель мобильного телефона на пульт дистанционного управления, установите мобильный телефон на держателе мобильного телефона и откройте приложение дрон для работы.

### Подключиться к приложению

(мобильный телефон должен поддерживать сигнал Wi-Fi диапазона 5G)

После включения мобильного устройства отсканируйте QR-код в приложении. руководство и загрузите приложение, включите функцию Wi-Fi на мобильном устройстве, выберите FlytecRC\_\*\*\*\*\* в списке WiFi для подключения, выйдите из интерфейса и откройте приложение.



В это время выключите пульт дистанционного управления. Если вы хотите мобильный телефон для непосредственного управления полетом дрона необходимо отключить питание дрона и снова включите его, а затем снова подключитесь к мобильному приложению.

Инструкции по работе с приложением см. в руководстве по приложению.

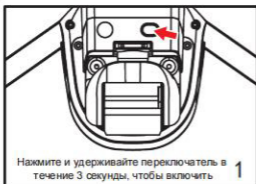
### Этапы работы в наружном режиме:

Включите дрон - подключите мобильный телефон - пульт дистанционного управления частота - коррекция гироскопа - геомагнитная коррекция - GPS звезда поиска сигнала - разблокировать - взлететь

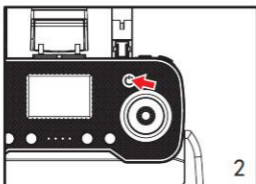
### Этапы работы в режиме «Внутренний»:

Включите дрон - подключите мобильный телефон - подключите пульт управление частотой - коррекция гироскопа - выключение GPS (по умолчанию включено) - разблокировать - снять


# 1. Спаривание самолетов:



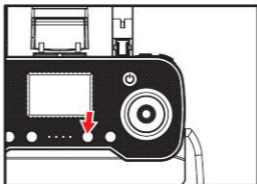
1. Сначала нажмите и удерживайте кнопку питания кнопки самолета на 3 секунды чтобы включить его, а затем поместите его на землю горизонтально. На данный момент, передние и задние светодиодные фонари вспышка самолета для самопроверки.



2. В то же время, когда питание пульта дистанционного управления включено, код совпал, и пульт издаст звуковой сигнал. В это время состояние фронта Светодиодный свет самолета превращается в длинный свет и задний светодиодный фонарь мигает, указывая на то, что код успешно совпало.

 Сопряжение частот выполнено успешно, передний свет всегда включен, а задний фонарь мигает. Если передний и задний фонари мигают одновременно, и индикатор на пульте дистанционного управления также мигает, это доказывает, что частота не подходит или аккумулятор дрона низок, и дрон необходимо перезагрузить для повторного подключения.

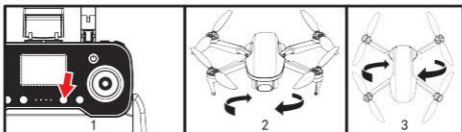
# 2. Функция калибровки гироскопа:



После того, как дрон будет успешно сопряжен, поместите его на ровную поверхность. Земля, короткое нажатие кнопки калибровки гироскопа, пульт дистанционного управления подается звуковой сигнал, а передние и задние фонари быстро мигают, указывая на то, что калибровка прошла успешно. В это время вы можете искать сигналы GPS, и после того, как свет загорится, вы можете управлять самолетом, чтобы разблокировать и Оттул. Если вам не нужны сигналы GPS, вы можете взлететь напрямую.



### 3. Функция геомагнитной коррекции:



При полете в открытом состоянии GPS геомагнитная коррекция должна выполняться в первую очередь полет. Когда дрон будет успешно сопряжен, нажмите и удерживайте кнопку геомагнитной калибровки. кнопку в течение 2 секунд, пульт дистанционного управления издаст звуковой сигнал, а светодиоды дрона загорятся. в это время быстро мигают, и можно начинать геомагнитную калибровку.

1. Сначала поднимите дрон на 1 метр над землей, выровняйте его с землей и поверните по часовой стрелке три раза. В это время пульт дистанционного управления издает короткий звуковой сигнал, задний светодиод горит, передний светодиод мигает, горизонтальная геомагнитная коррекция включена. завершённый. Затем поставьте дрон вертикально, перпендикулярно земле, и поверните его по часовой стрелке три раза. В это время пульт дистанционного управления издает длинный звуковой сигнал, загорается передний светодиодный индикатор и задний светодиодный индикатор мигает, показывая, что вертикальная магнитная калибровка прошла успешно. В это время индикатор поиска GPS всегда горит, и вы можете разблокировать и взлететь. если ты не нужен полет с фиксированной точкой GPS, вы можете летать напрямую.



Геомагнитная коррекция должна быть выполнена как в горизонтальном, так и в вертикальные направления для достижения успеха. Когда геомагнитная коррекция не работает, взлет не может быть разблокирован, и геомагнитный должен быть повторно откалиброван. После калибровки геомагнетизма в том же месте нет необходимости для калибровки каждого полета.



Не выполняйте калибровку в местах с сильными магнитными полями, таких как магнитные шахты, автостоянки, крупные металлы на строительных площадках с подземными стальными решетками и т. д.

### 5. Поиск сигнала GPS:

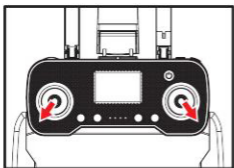
После установки частоты светодиодный индикатор переходит в состояние быстрого мигания. Когда светодиодный индикатор перестанет мигать и загорится длинным светом, или когда пульт издает звуковой сигнал, это означает, что сигнал GPS был обыскан и может быть разблокирован и снят.



Пожалуйста, убедитесь, что среда взлета открыта, а спутник сигнал более 8 спутников ищется перед взлетом.

Время поиска первой звезды составляет от 1 минуты до 1 минуты 30 секунд.

## 6. Разблокировка самолета:



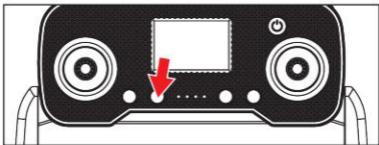
В это время дроссель палка и направление палка прижата к нижний левый угол и правый нижний угол на в то же время, чтобы завершить разблокировка. После мотор запущен, вы может летать.

- ⚠ Полностью разверните лопасти вентилятора перед разблокировкой.**

# Функции

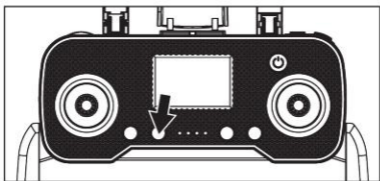
## Взлет/посадка одним нажатием кнопки

- После разблокировки дрона нажмите и удерживайте кнопку в течение 2 секунд. Самолет автоматически взлетит и зависнет на высоте около 1,5 метра.
- Когда дрон находится в полете, нажмите и удерживайте кнопку в течение 2 секунд, самолет автоматически приземлится на землю.



## безголовый режим

Нажмите кнопку безголового режима, пульт дистанционного управления издаст звуковой сигнал.звук, когда самолет разблокирован, направление, на которое указывает нос находится перед полетом. Во время полета поворачивайте самолет в сторону, и дрон все еще разблокирован, когда он находится впереди полета. , направление, куда указывает нос.



## Вернуться домой

Самолет имеет функцию возврата домой. Если домашняя точка успешно записанная перед взлетом, самолет автоматически вернется в исходное положение точки и приземлится, когда сигнал связи между пультом дистанционного управления и самолет потерян или когда нажата кнопка возврата, чтобы предотвратить несчастные случаи.Есть три разных способа вернуть самолет,

Они есть:

1. Возврат одним ключом
2. Потерян контакт и вернуться
3. Низкий заряд батареи возвращаться



Примечания для обратного рейса:

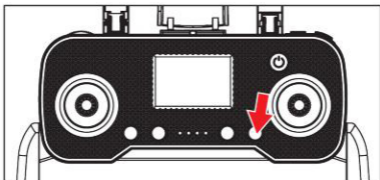
- В процессе автоматического возврата самолет не может избежать препятствий.
- Когда сигнал GPS плохой или GPS не работает, вернуть нельзя дом.

## Пункт возврата:

Во время взлета или полета, когда GPS получает более 6 звезд в первый раз она будет записана как текущая позиция самолет в качестве домашней точки.

## Возврат одним ключом

Когда сигнал GPS хороший (количество спутников больше чем 8), вы можете запустить дрон, чтобы вернуться домой, нажав кнопку кнопку ниже на пульте дистанционного управления. Процесс возвращения в домой такое же, как возвращение домой после потери контакта. Разница в том, что когда самолет возвращается и приземляется, пользователь можно использовать джойстик для управления самолетом, чтобы избежать препятствий. через клавишу возврата, чтобы выйти из возврата домой, и пользователь может повторно контролировать полет дрона.



## Потеря контакта и возврат

После хорошего сигнала GPS (количество спутников GPS больше чем 6), компас работает нормально, и дрон успешно записывает домашнюю точку, если сигнал дистанционного управления прерывается, дрон автоматически вернется в место, где есть сигнал, и затем автоматически подключится к пульту дистанционного управления.

## низкий возврат батареи

Когда самолет низковольтный, индикатор будет медленно мигать, и пульт дистанционного управления будет издавать непрерывный звуковой сигнал «дидиди». В это время дрон автоматически вернется на 20 метров рядом сточка взлета. (Когда самолет возвращается в район -точка выключения после малой мощности, высота и расстояние до самолета будут быть ограничен в пределах 20 метров)



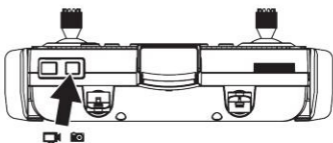
Напоминание: самолет находится в режиме возврата домой с малой мощностью. состояние, и пульт дистанционного управления не может отменить возвращаться домой.

## Фото/Видео

Коротко нажмите кнопку камеры и видео на пульте дистанционного управления, и мобильное приложение будет отображать индикатор выполнения фотографии архив.

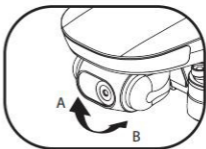
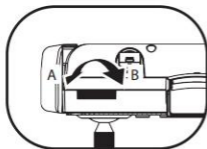
Нажмите и удерживайте кнопку камеры и видео на пульте дистанционного управления в течение 2 секунд, и мобильное приложение отобразит время записи и сохранить его.

63 Короткое нажатие, чтобы взять фото/долгое нажатие в течение 2 секунд до записывать

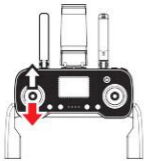
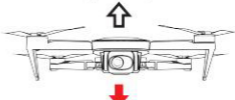

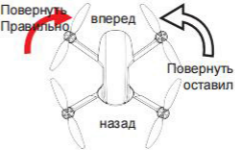
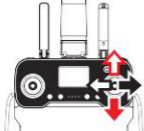
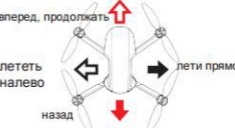


## Управление углом камеры

С помощью кнопки колеса дистанционного управления вы можете настроить съемку угол подвесной камеры (как показано на рисунке)



# Метод управления полетом:

дистанционное управление	самолет
	<p>подниматься</p>  <p>отклонить</p>
	<p>Повернуть Правильно</p>  <p>вперед</p> <p>Повернуть оставил</p> <p>назад</p>
	<p>вперед, продолжать</p>  <p>лететь налево</p> <p>лети прямо</p> <p>назад</p>

## Переключатель режимов

1. Внутренний режим. После того, как дрон успешно спарен, дрон по умолчанию используется режим GPS в помещении. Чтобы взлететь в помещении, сначала нажмите кнопку Переключатель GPS на пульте дистанционного управления, чтобы переключиться в режим помещения, который можно разблокировать и взлететь.

2. [Режим GPS] После успешного сопряжения дрона на открытом воздухе среде, самолет автоматически войдет в спутниковый поиск режим. При поиске спутников размещайте дрон на открытой местности, и не должно быть препятствий, таких как высокие здания или провода вокруг и подождите, пока количество спутников не достигнет 8. Позиционирование завершено влево и вправо, пульт дистанционного управления подаст звуковой сигнал, чтобы предложить ввести в режиме GPS всегда горит индикатор руки, и его можно разблокировать и снять.

## Общие способы устранения неполадок

серийный номер	вопрос	Решение
1	После взлета в помещении самолет не может парить и плавать.	Взлетная высота слишком мала, земля слишком гладкая, а окружающая среда слишком темная, что приведет к сбою оптического потока.
2	После взлета на открытом воздухе самолет продолжает падать или зависнуть, а лезвия вращаются. Пульт дистанционного управления держит переключение между режимами 1 и 2.	Позиционирование GPS не очень хорошее, и помехи слишком большой. Пожалуйста, вынесите его на открытую площадку, без укрытий, без проводов, и т. д., и перекалибруйте геомагнетизм.
3	Самолет сильно вибрирует	Лопасть вентилятора деформирована или двигатель сломался, вентилятор лезвие и двигатель должны быть заменены
4	Мотор самолета может работать, но он не может летать, и мигают огни быстро и медленно	Проверьте, правильно ли установлена лопасть вентилятора AB, или геомагнитная коррекция не работает

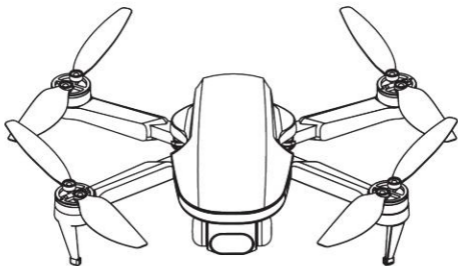


СДЕЛАНО В  
КИТАЙ

适合于14岁以上

# 用户手册

(使用前必须阅读)



- (禁止在以机场跑道中心线两侧各10公里、跑道两端各20公里范围) 以及民航航路、航线。停止使用各类模型、无人机。
- 使用时必须远离障碍物，远离人群
- 使用时注意周围环境的温度，避免高温和低温以及潮湿的环境
- 使用时注意周围的气候环境，不能在大风天，雷雨天使用

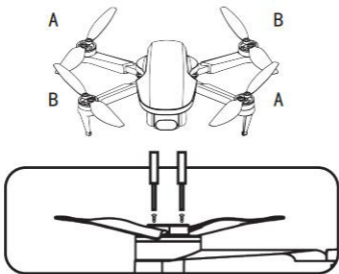


## 产品概述

### 螺旋桨安装

请根据下图所示，确保所有的螺旋桨安装在正确的方位。若安装错误，飞行器将不能正常飞行。

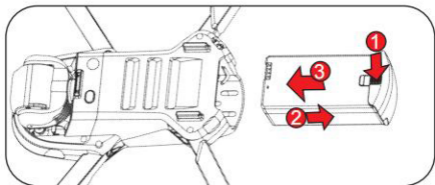
**(扇叶有区分A/B)**



### 电池安装/电池拆除

安装电池：如下图所示(箭头3)方向将电池插入飞行器电池仓，安装完成后请检查确保电池安装到位。

电池拆除：按下电池卡扣(箭头1)，再按(箭头2)方向取出电池。



## 飞行器电池充电

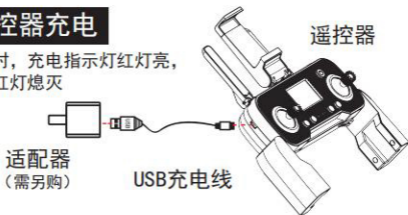
电池用USB充电线连接至5V 1-2A充电适配器，连接完毕电池进行充电。电池充电时，电池指示灯长亮，电池充满电后电池指示灯熄灭，充电时间约4小时。



请尽量选用充电电流2A的适配器充电，可提升充电速度。

## 遥控器充电

充电时，充电指示灯红灯亮，充满红灯熄灭

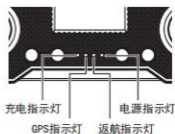
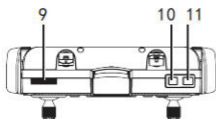
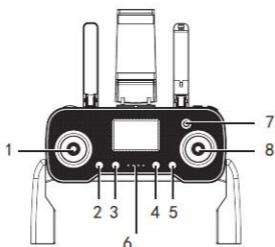


温馨提示：



- 请按正确方式插入插头。
- 建议使用5V 1-2A适配器进行充电。
- 给充电电池充电时，不要单独给儿童使用，必须在成人监护下进行，充电时必须远离易燃物。切勿将电池放在高温、受热的地方（如火中或电热装置附近）。
- 请不要短路、挤压电池，以免发生爆炸。
- 飞行后的电池需充电再保存，如不使用，建议每3个月内至少对电池充电一次，以免电池过度放电而永久性的损坏电池。

# 遥控器功能介绍



[1] 上下/左右旋转

**GPS**  
OFF/ON [2] GPS开关

☑️ [3] 短按无头模式/长按一键起飞或降落

🧭 [4] 短按陀螺仪/长按地磁校准

🏠 [5] 一键返航

[6] 指示灯

🔋 [7] 电源开关

[8] 前后/左右

[9] (滚轮) 摄像头角度调节

📷 [10] 短按拍照/长按录像


⌚ [11] 速度切换

## 起飞步骤

1. 起飞前遥控器和无人机电池都必须充满电。
2. 无人机机臂和扇叶需完全展开。
3. 先打开无人机开关后在打开遥控器开关进行对频
4. 无人机和手机WiFi连接（注意：不是蓝牙）
5. 把手机支架装在遥控器上面，把手机装在手机支架上，打开无人机的APP进行操作。

## 连接APP（手机需支持5G频段WiFi信号）

开启移动设备扫描APP说明书上的二维码并下载APP后，打开移动设备的WIFI功能，在WIFI列表中选择FlytecRC\_\*\*\*\*\*连接上后退出界面，打开APP。

 此时关掉遥控，如果要手机直接控制无人机飞行，必须无人机关闭电源重新打开，重新和手机APP对频连接。

APP操作说明请看APP说明书。

---

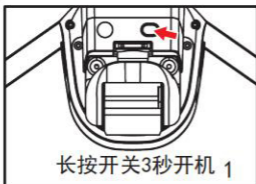
### 室外模式操作步骤：

无人机开机-连接手机-遥控器对频-陀螺仪矫正-地磁矫正-GPS信号搜星-解锁-起飞

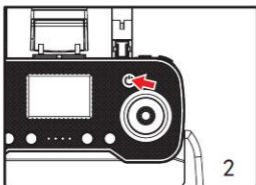
### 室内模式操作步骤：

无人机开机-连接手机-遥控器对频-陀螺仪矫正-关闭GPS(默认是打开状态)-解锁-起飞

## 1. 飞行器对码:



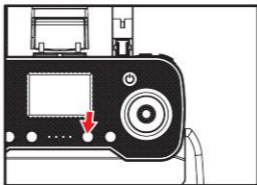
1. 先长按飞机电源键3秒开机, 然后水平放在地面, 此时飞机前后LED灯闪烁进行自检。



2. 同时遥控器电源开机对码, 遥控器会发出滴一声, 此时飞机前LED灯状态变成长亮, 后LED灯闪烁, 说明对码成功。

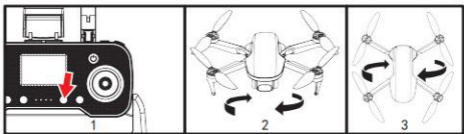
**⚠** 对频成功, 前灯长亮, 后灯闪烁。如果前灯和后灯同时闪烁, 遥控器指示灯也在闪烁, 证明对频未成功或者是无人机电池电量不足, 需重启无人机重新对频。

## 2. 陀螺仪校正功能:



飞行器成功对频后, 飞行器放平整的地面上, 短按陀螺仪校准键, 遥控滴一声, 前后灯变快闪, 说明校正成功。此时可以搜索GPS信号, 灯长亮后就可操控飞行器解锁起飞, 如无需GPS信号可以直接起飞。

### 3. 地磁校正功能：



在室外GPS状态飞行时，第一次飞行必须进行地磁校正。当飞行器成功对频后，长按地磁校正键2秒，遥控器滴一声，此时飞行器LED灯快速闪烁，可开始进行地磁校正。


1. 首先把飞行器拿起离地面1米，跟地面水平，沿顺时针方向转三圈，此时遥控器发出短促滴一声，后LED灯长亮，前LED灯闪烁，水平方向地磁校正完成，接着把飞行器竖起来，跟地面垂直，沿顺时针方向转三圈，此时遥控器发出长促滴一声，前LED灯长亮，后LED灯闪烁，说明竖直方向地磁校正成功。此时搜索GPS信号灯长亮，可以解锁起飞，如无需GPS定点飞行，可直接飞行。

**⚠** 地磁校正必须水平方向和竖直方向同时完成才算成功，地磁校正失败时，无法解锁起飞，要重新校正地磁。同一地点校正地磁后，不必每次飞行都校正。

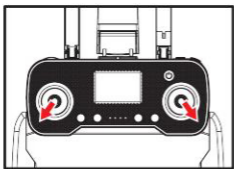
**⚠** 请勿在强磁场区域校准，如磁矿，停车场，带有地下钢筋的建筑区域大型金属等。

### 5. 搜索GPS信号：

对好频后，LED灯进入快闪状态，当LED灯停止闪烁变成长亮时或当遥控器发出滴的一声时，表明已经搜索GPS信号，可以解锁起飞。

**⚠** 请确保起飞环境为空旷场合，起飞前搜索到卫星信号大于8颗星。  
第一次搜星时间大概要1分钟至1分钟30秒左右。

## 6. 飞行器解锁：



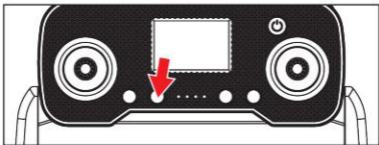
此时油门杆跟方向杆同时推向左下角与右下角，即可完成解锁，电机启动后就可以飞行。

**⚠ 解锁前要把风叶完全展开。**

# 功能介绍

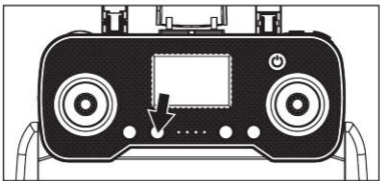
## 一键起飞/降落

- 飞行器在解锁后，长按按键2秒，飞行器自动起飞到1.5米左右高度悬停。
- 飞行器在飞行中，长按按键2秒，飞行器自动降落到地面上。



## 无头模式

按下无头模式按键，遥控器发出“滴滴”声，飞行器解锁时，机头所指的方向为飞行的正前方，在飞行过程中，打方向旋转飞行器，飞行的正前方仍是飞行器解锁时，机头所指的方向。



## 返航

飞行器具有返航功能，若起飞前成功记录了返航点，则遥控器与飞行器之间失去通信讯号或按返航键时，飞行器将自动返回返航点并降落，以防发生意外。飞行器有三种不同的返航方式，分别为：

1. 一键返航
2. 失联返航
3. 低电量返航。

### ⚠ 返航注意事项：

- 自动返航过程中，飞行器无法躲避障碍物。
- 当GPS信号欠佳或GPS不工作时，无法返航。

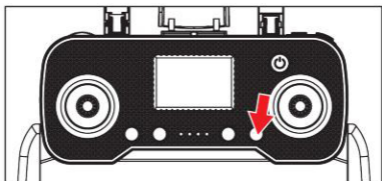
### 返航点：

起飞或飞行过程中，GPS首次收到6颗星以上时，将记录为飞行器当前位置为返航点。



## 一键返航

当GPS信号良好（卫星颗数大于8），可通过遥控器下图按键启动飞行器返航，其返航过程与失联返航一致，区别在于飞行器返航降落时，用户可通过摇杆控制飞行器以躲避障碍物，通过返航键可退出返航，用户可重新控制无人机飞行。



## 失联返航

GPS信号良好(GPS卫星颗数大于6)，指南针工作正常，且飞行器成功记录返航点后，如遥控信号中断后，无人机将自动返航到有信号的地方，然后会自动连接上遥控器。

## 低电返航

飞行器低压后指示灯会慢闪，遥控器发出“滴滴滴”连续警报声此时飞行器会自动返回起飞点20米附近。（低电后飞行器返回起飞点附近，飞行器的高度和距离会被限制到20米内）



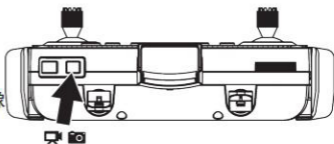
**温馨提示：**飞行器处于低电返航状态，遥控器无法取消返航。

## 拍照/录像

短按遥控器拍照录像按键，手机APP会显示拍照存档进度条。

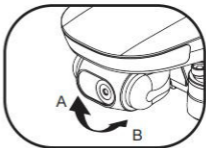
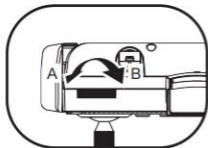
长按2秒遥控器拍照录像按键，手机APP会显示录像时间并存档。

短按拍照/  
长按2秒摄像


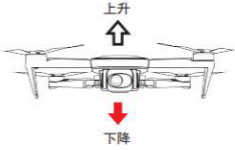

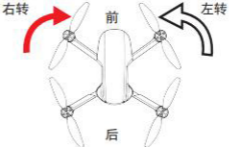

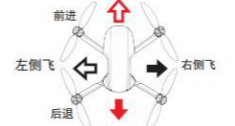


## 摄像头角度控制

通过遥控器滚轮按键，可调整云台相机的拍摄角度（如图操作）



# 飞行控制方法：

遥控器	飞行器
	 <p>上升 下降</p>
	 <p>右转 左转 前 后</p>
	 <p>前进 后退 左侧飞 右侧飞</p>

## 模式切换

1. 室内模式。飞行器对码成功后，飞行器在室内默认是GPS模式，要在室内起飞，首先按下遥控器上GPS开关，切换到室内模式，可以解锁起飞。
2. 【GPS模式】飞行器对码成功后，室外环境下，此时飞行器会自动进入搜星模式，搜星时把飞行器放在开阔地，周围不要有高楼或电线等遮挡物，等卫星数量到8颗左右完成定位，遥控会滴一声提示进入GPS模式，机臂灯为长亮，可以解锁起飞。

## 常见故障解决

序号	问题	解决方法
1	室内起飞后，飞行器不能悬停，飘来飘去。	起飞高度太低，地面太光滑，环境太暗会导致光流，请镜头定不住位，拿到光线好，地面没有反光的地方飞行。
2	室外起飞后，飞行器一直灯闪不能悬停，飘来飘去。遥控器在模式1跟2一直切换。	GPS定位不好，干扰太大，请拿到开阔地，无遮挡，无电线等地方，重新校正地磁。
3	飞行器震动很厉害	风叶变形或马达损坏，需更换风叶和马达
4	飞行器电机能运转，飞不起来，灯一快一慢闪烁	检查风叶AB有没有装错，或地磁校正失败



中国  
制造